

Aula 8: Polimorfismo

Paulo Cortez

2004/2005

Técnicas de Programação I
Licenciatura em Engenharia Electrónica e Computadores

<http://www.dsi.uminho.pt/disciplinas/EITPI>

- Utilizar polimorfismo em C++;

- No exemplo da aula 5, o apontador `vp` tanto poderia apontar para um `Vehicle` como para um `Truck`;
- A esta possibilidade, de uma variável poder alterar o seu comportamento conforme o seu tipo, chama-se de **polimorfismo**;
- Trata-se de uma característica importante na *Programação por Objectos*;
- No comportamento *static binding* (por defeito), na activação de uma função através de um apontador ou referência, é chamada a função associada ao tipo da variável;
- Por exemplo: para a variável `Vehicle *vp`, `vp->weight()` vai activar a função da classe `Vehicle`, mesmo que `vp` aponte para um `Truck`;

- O polimorfismo funciona através de um *late binding*, ou seja, só em tempo real de execução é que o compilador decide qual é a função que deve ser activada;
- Para se obter polimorfismo é necessário utilizar funções virtuais;
- Uma função é virtual se a sua declaração começar pela palavra **virtual**;
- Uma vez declarada como virtual numa classe base, a função mantém-se virtual EM TODAS AS SUAS CLASSES DERIVADAS, mesmo se a palavra **virtual** não é repetida na classe derivada;

```
// interface das classes
class Vehicle
{ public:
    virtual int weight() const;
    virtual void setWeight(int wt);
};
class Truck: public Land
{ public:
    void setWeight(int engine_wt, int trailer_wt);
    int weight() const;
};
```

Exemplo

```
int Vehicle::weight() const
{ return (weight); }
int Truck::weight() const
{ return (Auto::weight() + trailer_wt); }
// função main: apenas as funções membro da classe
// original é que podem ser chamadas, a não ser
// que se use a conversão dinâmica
int main()
{ Vehicle v(1200);
  Truck t(6000, 115, 15000);
  Vehicle *vp; // apontador genérico para veículos
  vp = &v;      // activa Vehicle::weight
  cout << vp->weight() << endl;
  vp = &t;      // activa Truck::weight
  cout << vp->weight() << endl;
  // Esta instrução dá erro pois speed não existe em Vehicle!
  // cout << vp->speed() << endl;
}
```

- Quando o operador `delete` liberta a memória de um objecto alocado dinamicamente, o respectivo destrutor é chamado, para garantir que a memória alocada pelo objecto é também apagada;
- No entanto, considere o seguinte exemplo:

```
Vehicle *vp = new Land(1000, 120);  
delete vp; // objecto destruído
```

- Aqui é chamado o destrutor de `Vehicle` e não o destrutor de `Land`!

- A solução reside em utilizar um destrutor virtual:

```
class Vehicle
{ public:
    virtual ~Vehicle(); // destrutor virtual
    virtual int weight() const;
};
```

- Agora, a instrução `delete vp;` activa o destrutor da classe `Land`, como é esperado!

Regras para destrutores

- Um destrutor deve ser definido quando uma classe contém objectos que irão alocar memória;
- Um destrutor virtual deve ser definido se uma classe contém pelo menos uma função virtual;
- Muitas das vezes, um destrutor virtual não faz nada, devendo ser definido como vazio:

```
Vehicle::~Vehicle(){} 
```

- Até agora, a classe `vehicle` continha implementações das funções virtuais `weight()` e `setWeight()`;
- No entanto, é possível definir funções virtuais (**puras**) numa classe, sem as implementar;
- Nesta abordagem, define-se apenas um protocolo, que tem de ser seguido nas classes derivadas;
- A classe base passa então a ser uma classe abstracta, definindo apenas um modelo que as classes derivadas tem obrigatoriamente de implementar;
- Uma **função virtual pura** é definida pela palavra `virtual` antes da função, e pela expressão `=0` no fim da declaração;

```
class Object
{ public:
    virtual int size() const = 0;
};
```

- Agora, todas as classes derivadas de `Object` têm de implementar o método `size()`;

```
class Object2 : public Object
{ int d_size;
  public:
    // método obrigatório
    int size() const { return d_size};
};
```

- Na maior parte dos casos, as funções virtuais puras são apenas acessores, ou seja, utilizam o termo `const` a seguir à declaração;
- Muitas vezes, as classes abstractas não têm atributos;
- Nota: os destrutores virtuais não devem ser puros, não faz sentido que cada classe derivada redifina o destrutor;

- A conversão dinâmica (`dynamic_cast<>()`) permite converter um apontador de uma classe base para uma classe derivada, em tempo real;
- O pré-requisito é que tem de existir pelo menos um método virtual na classe base;

```
class Base
{ public: virtual ~Base(); };
class Derived: public Base
{ public:
    char const *toString()
    { return ("Derived object");}
};
int main()
{ Base *bp; Derived *dp, d;
  bp = &d;
  dp = dynamic_cast<Derived *>(bp);
  if(dp)//verifica em tempo real se há sucesso!
      cout << dp->toString() << endl;
  else cout << "dynamic cast conversion failed\n";
}
```